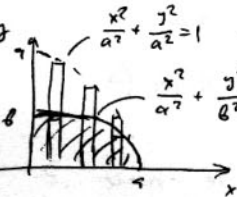


מכניקה ויחוס - פרטים - תרגול 5 - כתיבה

1. (א) נתון היסודות של המסה, ויחוס המיקום של מרכז המסה

$$\bar{R}_c = \frac{\sum h_i \bar{r}_i}{\sum h_i}$$

הנתונים מן איתנו מתוונים מוצגים בצורה גרפית. כפי שחשבנו את המסה של הנוסחה קיבלנו נוח לחשוב בצורה הבאה, שפה



הכפלה של  $y$  ב- $\frac{b}{a}$ . לכן, אם נחשוב על הנתונים כמסתובב

למסתובב (בנו בצורה) קובת של כל המלבן הנתון שלנו

הקובת מסיבה של המלבן המתאר לו המסתובב ע"י הכפלה ב- $\frac{b}{a}$ , אלא שצטרפנו

הכפלה של המלבן, וזמן המסה שלו, אז חצי הסכימה של כל המסתובב נקבל  $\frac{1}{2}$

זה מסה מתקבלת מהמסה של הנתון המסתובב ע"י הכפלה ב- $\frac{b}{a}$ , מסה של  $\frac{1}{4}$

חומר המסתובב הוא  $\frac{1}{4} \pi a^2 \rho$  (רובע המסתובב). לכן המסה של הנתון שלנו

$$M = \frac{1}{4} \pi a^2 \rho$$

קישור ישר אכסה למסות בעזרת אינטגרציה בחלקים

$$M = \rho \int_0^a \sqrt{b^2(1-\frac{x^2}{a^2})} dx = \rho b \int_0^a \sqrt{1-\frac{x^2}{a^2}} dx = \rho b \left[ \sqrt{1-\frac{x^2}{a^2}} \Big|_0^a + \frac{\rho b}{a^2} \int_0^a \frac{x^2 dx}{\sqrt{1-\frac{x^2}{a^2}}} \right] =$$

$$= -\rho b \int_0^a \frac{1-\frac{x^2}{a^2}-1}{\sqrt{1-\frac{x^2}{a^2}}} dx = -\rho b \int_0^a \sqrt{1-\frac{x^2}{a^2}} dx + \rho b \int_0^a \frac{dx}{\sqrt{1-\frac{x^2}{a^2}}}$$

$$2M = \rho b \int_0^a \frac{dx}{\sqrt{1-\frac{x^2}{a^2}}} = \rho b \cdot \left[ \arcsin \frac{x}{a} \right]_0^a = \frac{\rho a b \pi}{2}$$

$$M = \frac{\pi a b \rho}{4}$$

מנייה של הנוסחה ניתן ע"י אינטגרל מתחשב בקואורדינטות  $x$ , למה, קואורדינטה  $x$

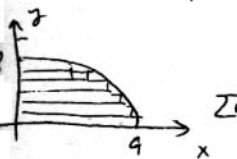
$$\left( \sum h_i \bar{r}_i \right)_x = \sum h_i x_i = \rho \int_0^a x \sqrt{b(1-\frac{x^2}{a^2})} dx = \frac{\rho b}{2} \int_0^a \sqrt{1-\frac{x^2}{a^2}} dx^2 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \left( \int \sqrt{1-\frac{z}{c}} dz = -\frac{2c}{3} (1-\frac{z}{c})^{3/2} \right) \Rightarrow \frac{\rho b}{2} \left[ -\frac{2a^2}{3} (1-\frac{x^2}{a^2})^{3/2} \right]_0^a = \frac{\rho a^2 b}{3}$$

$$X_c = \frac{a^2 \rho b / 3}{\pi a b \rho / 4} = \frac{4a}{3\pi}$$

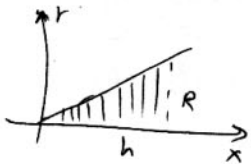
כפי שחשבנו את הקואורדינטה  $y$  צריך לעשות תחילתה בסוכה:

$$\left( \sum h_i \bar{r}_i \right)_y = \rho \int_0^b y \sqrt{a(1-\frac{y^2}{b^2})} dy = \frac{a b^2 \rho}{3}; Y_c = \frac{4b}{3\pi}$$



ק) נכתב את משוואת הריבועים כך שציר x יהיה הציר של החרט.  
 רדיוס של המשולש במקום החרט כמקובל הוא

$$r(x) = \frac{R}{h} x$$



הרואים כי ב-x=0 v=0 וב-x=h v=R. החרט הוא  
 המשולש S(x) = πr²(x), ומסתו הוא ρ. נחשב את המסה

$$dm = \frac{\pi R^2}{h^2} x^2 dx$$

המסה הכוללת של החרט היא

$$M = \int_0^h \frac{\pi R^2}{h^2} x^2 dx = \frac{\pi R^2}{h^2} \frac{h^3}{3} = \frac{\pi R^2 h}{3}$$

$$V = \frac{M}{\rho} = \frac{\pi R^2 h}{3\rho}$$

(רואים כאן את הנוסחה הידועה למסה החרט):

מסתובלת מרכז המסה נמצא עם הציר של החרט; קואורדינטת x שלו היא

$$X_c = \frac{1}{M} \int_0^h x dm = \frac{1}{M} \int_0^h \frac{\pi R^2}{h^2} x^3 dx = \frac{1}{M} \frac{\pi R^2}{h^2} \frac{h^4}{4} = \frac{3\pi R^2 h^2}{4\pi R^2 h} = \frac{3h}{4}$$

2. מהירות - החרט יורד במישור הריבועי הוא

$$v = \sqrt{2gl \sin \alpha}$$

$$p_0 = M \sqrt{2gl \sin \alpha}$$

במשק היורה שינוי התנע של המשקב יורד + שטח הוא

$$\Delta p = p - p_0$$

והוא ניתן ע"י המשוואה  $F_T = (\vec{N} + M\vec{g}) \cdot \vec{T}$  - מסתובלת החרט. במקום זה ציר x מקביל

$$p \cos \alpha - M \sqrt{2gl \sin \alpha} = M g \sin \alpha \cdot T$$

$$T = \frac{p \cos \alpha - M \sqrt{2gl \sin \alpha}}{M g \sin \alpha}$$

3. במערכת משתנים אנכית והאלף התנע עם ציר x  
 צורה הנוף הפשוט קובע שש כוחות הקטן נמצא באוויר לפני  
 החרט אורה מעברות הציר x מסתובלת אורה ב-v\_x.

$$m v = (m+M) v_x \quad \text{שאר תנע}$$

$$\frac{m}{2} v^2 = mgh + \frac{m v_x^2}{2} + \frac{M v_x^2}{2} \quad \text{שאר אנרגיה}$$

$$v_x = \frac{m}{m+M} v$$

$$\frac{m}{2} v^2 = mgh + \frac{m+M}{2} \frac{m^2}{(m+M)^2} v^2 = mgh + \frac{m}{2(m+M)} v^2$$

$$h = \frac{1}{2g} \frac{M}{m+M} v^2$$

